

Nombre de la materia: **LABORATORIO DE MICROCONTROLADORES II**
Clave: **IA3200**
Número de Horas/Semana: **4**
Duración de semanas: **16**
Total de Horas: **64**
Número de créditos: **8**
Prerrequisitos: **CI0301-T**

Actualización: **Septiembre 2009**

Objetivo:

En este laboratorio, el alumno aprenderá el manejo y configuración de periféricos especializados de un microcontrolador específico y aplicaciones para la resolución de problemas.

Programa Sintético.

1.- Repaso del Microcontrolador PIC18F4550	8 Hrs.
2.- Periféricos especializados del microcontrolador PIC18F4550	22 hrs.
3.- Periféricos y protocolos de comunicación del PIC18F4550	34 Hrs.
Total	64 Hrs.

Bibliografía:

Textos Principales:

1. PICmicro End-Range MCU Family Reference Manual

Microchip Technology Inc. 1997

2. MPLAB C18 C Compiler Getting Started

Microchip Technology Inc. 2008

3. MPLAB C18 C Compiler user's Guide

Microchip Technology Inc. 2008

4. MPLAB C18 C Compiler Configuration Settings Addendum

Microchip Technology Inc. 1997

1. Microcontroladores PIC, Diseño Práctico de Aplicaciones Tomos I y II

José Ma. Angulo Usátegui, Ignacio Angulo Martínez

Mc. Graw Hill, 2ª edición, 1999

1. PIC18F4550 Data Sheet

Microchip Technology Inc. 1999

1. Microprocesadores, Teoría y Práctica

Hugo G- García Guerra

LIMUSA-NORIEGA editores

1. Design with microcontrollers

John B. Peatman

Mc. Graw Hill

Programa Desarrollado.

1. Introducción al Microcontrolador PIC18F4550 **8 Hrs.**

1. Introducción a la materia de microcontroladores II .- Explicación general del panorama de la materia así como su interacción con la materia microcontroladores I
2. Repaso del microcontrolador PIC18f4550.- Repaso de la operación funcionamiento del microcontrolador PIC18F4550.
3. Repaso del ambiente y la programación del microcontrolador PIC18F4550.
 - 1.3.1. **Práctica 1 Repaso del entorno de desarrollo de microchip MPLAB y el compilador MPLAB C18** En esta práctica se ve un repaso del entorno de desarrollo MPLAB y la aplicación del compilador MPLAB C18

1. Periféricos especializados del microcontrolador PIC18F4550 20 Hrs.

1. El convertidor Analógico Digital
 1. **Práctica 2 El convertidor analógico/digital** Implementación de un voltímetro u otro equipo de medición de variables analógicas
2. Manejo de Interrupciones
 1. **Práctica 3 Manejo de Interrupciones del Timer** El objetivo de esta práctica es presentar las interrupciones del Timer implementando un frecuencímetro o un generador de tonos.
 2. **Práctica 4 Manejo de Interrupciones del Puerto B** El objetivo de esta práctica es presentar las interrupciones del puerto B de preferencia para la implementación de un teclado matricial.

Examen I

1. Periféricos de comunicación del PIC18F4550 30 Hrs.

1. El puerto de comunicación serie asíncrono USART
 1. **Práctica 5 El puerto de comunicación serie asíncrono** esta práctica describe el funcionamiento de este periférico logrando la comunicación serie entre una PC y el microcontrolador.
 2. **Práctica 6 El puerto de comunicación serie asíncrono con interrupción** esta práctica describe el funcionamiento de este periférico con interrupción serial.
2. Programación basada en estados y multitarea.
 1. **Práctica 7 Ejemplo de programación basado en estados y multitarea.**
3. El puerto de comunicación USB
 1. **Práctica 8 El Puerto de comunicación USB.** Uso de la biblioteca USB de microchip, para el uso del puerto USB en modo CDC, para la emulación de un puerto serial.
4. El Puerto de comunicación MSSP.
 1. El puerto de comunicación IIC.- Modos de comunicación, velocidad de operación, ventajas y usos de este tipo de comunicación.
 1. **Práctica 9 Modo IIC.** En este modo de operación del puerto MSSP, se presenta la conexión de alguno de los siguientes dispositivos: memorias RAM, EEPROM, reloj de tiempo real, sensores de temperatura, convertidores D/A, etc.
 2. El puerto de comunicación SPI.- , Modos de comunicación , velocidad de operación, ventajas y usos de este tipo de comunicación, expansión de puertos paralelos con esta comunicación.
 1. **Práctica 10 Modo SPI.** En esta práctica se conectará una memoria tipo flash, una memoria EEPROM, una pantalla LCD, convertidores D/A u otro microcontrolador para transferir o desplegar información utilizando el protocolo de comunicación SPI.
 2. **Práctica 11 Modo SPI como expansión de Puertos Paralelos.** Se muestra la utilización de este modo de comunicación para la expansión de puertos paralelos.
5. El módulo ECCP. Descripción y uso del módulo ECCP. Este módulo es una mejora del módulo CCP en especial para el control de motores.

1. **Práctica 12 el módulo ECCP para el modulo de Control de Motores.** En esta práctica se conecta un pequeño motor de CD en el modulo de control de motores.

Examen II

1. **Aplicaciones del microcontrolador.** Implementación de aplicaciones para microcontrolador. Se realiza al final del curso un prototipo de algún sistema donde se utilice la mayor cantidad de periféricos del microcontrolador.

Examen 3 (Proyecto Final)

Revisó:

M.I. Salvador Ramírez Zavala
Ing. Felix Jimenex Perez

Modificación 100%